

Algorithmen und Datenstrukturen

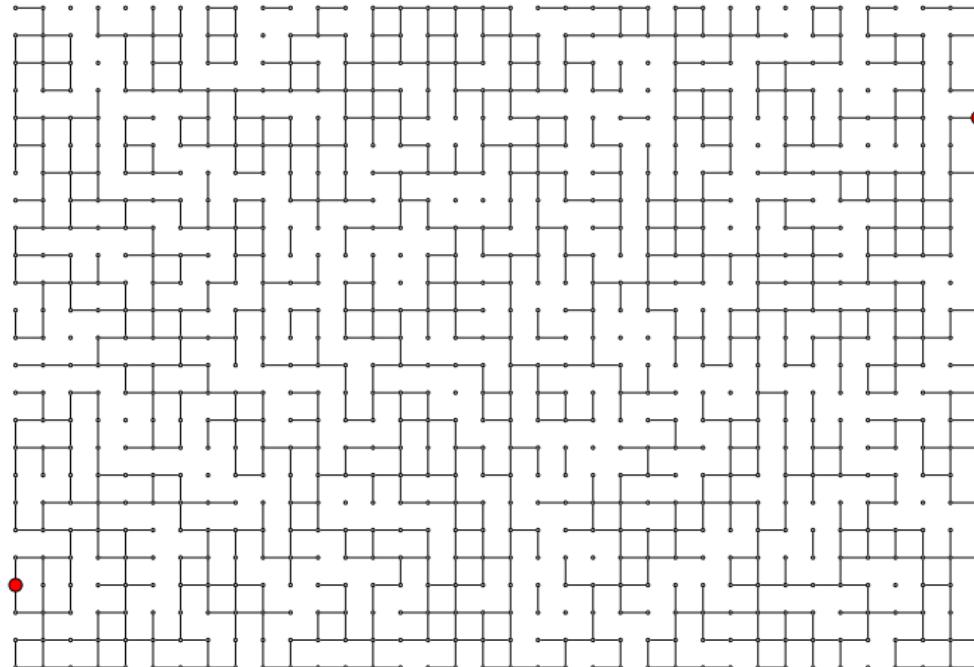
C3. Union-Find

Gabriele Röger

Universität Basel

Union-Find

Fragen



Sind die roten Knoten verbunden?

Wie viele Zusammenhangskomponenten hat der Graph?

Union-Find-Datentyp

Können Frage mit Hilfe folgendem Datentyp beantworten:

```
1  class UnionFind:  
2      # Initialisiert n Knoten mit Namen 0, ..., n-1  
3      def __init__(n: int) -> None  
4  
5      # Fügt Verbindung zwischen v und w hinzu  
6      def union(v: int, w: int) -> None  
7  
8      # Komponentenbezeichner für v  
9      def find(v: int) -> int  
10  
11     # Sind v und w verbunden?  
12     def connected(v: int, w: int) -> bool  
13  
14     # Anzahl der Zusammenhangskomponenten  
15     def count() -> int
```

(Etwas) naiver Algorithmus: Quick-Find

- Für n Knoten: Array `id` der Länge n
- Eintrag an Stelle i ist Bezeichner der Zusammenhangskomponente, in der Knoten i liegt.

(Etwas) naiver Algorithmus: Quick-Find

- Für n Knoten: Array `id` der Länge n
- Eintrag an Stelle i ist Bezeichner der Zusammenhangskomponente, in der Knoten i liegt.
- Anfänglich liegt jeder Knoten (alleine) in seiner eigenen Zusammenhangskomponente (insgesamt n Stück).

(Etwas) naiver Algorithmus: Quick-Find

- Für n Knoten: Array `id` der Länge n
- Eintrag an Stelle i ist Bezeichner der Zusammenhangskomponente, in der Knoten i liegt.
- Anfänglich liegt jeder Knoten (alleine) in seiner eigenen Zusammenhangskomponente (insgesamt n Stück).
- Aktualisiere das Array bei jedem Aufruf von `union`.

Quick-Find-Algorithmus

```
1 class QuickFind:
2     def __init__(self, no_nodes):
3         self.id = list(range(no_nodes))
4         self.components = no_nodes
5
6     def find(self, v):
7         return self.id[v]
8
9     def union(self, v, w):
10        id_v = self.find(v)
11        id_w = self.find(w)
12        if id_v == id_w: # already in same component
13            return
14        # replace all occurrences of id_v in self.id with id_w
15        for i in range(len(self.id)):
16            if self.id[i] == id_v:
17                self.id[i] = id_w
18        self.components -= 1 # we merged two components
```



[0, 1, ..., no_nodes-1]

Quick-Find-Algorithmus (Fortsetzung)

```
20     def connected(self, v, w):
21         return self.find(v) == self.find(w)
22
23     def count(self):
24         return self.components
```

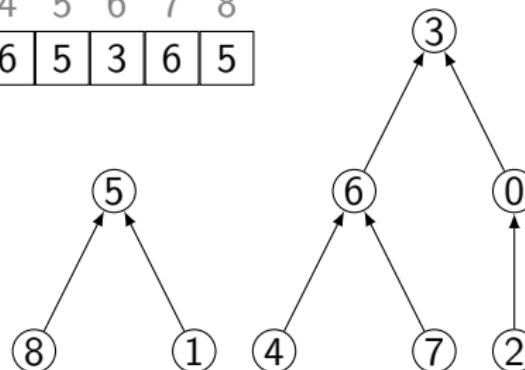
Aufwand?

- Kostenmodell = Anzahl Arrayzugriffe
- ein Arrayzugriff für jeden Aufruf von `find`
- zwischen $n + 3$ und $2n + 1$ Arrayzugriffe
für jeden Aufruf von `union`, der zwei Komponenten vereinigt

Etwas besserer Algorithmus: Quick-Union

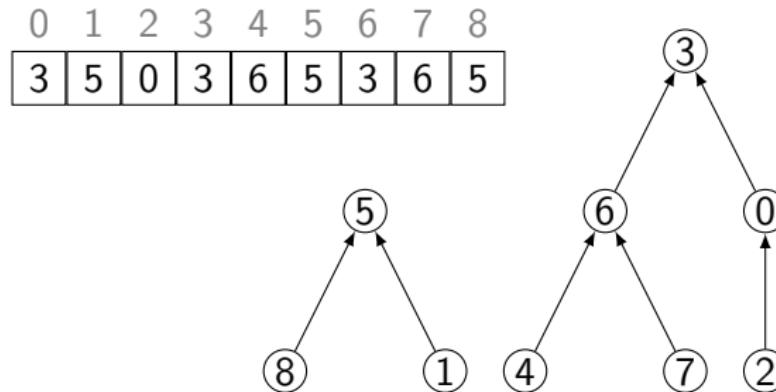
- (implizite) Baumstruktur zur Repräsentation jeder Zusammenhangskomponente
- Repräsentiert durch Array mit Eintrag des Elternknotens (Wurzel: Referenz auf sich selbst)

0	1	2	3	4	5	6	7	8
3	5	0	3	6	5	3	6	5



Etwas besserer Algorithmus: Quick-Union

- (implizite) Baumstruktur zur Repräsentation jeder Zusammenhangskomponente
- Repräsentiert durch Array mit Eintrag des Elternknotens (Wurzel: Referenz auf sich selbst)



- Wurzelknoten dient als Bezeichner der Zusammenhangskomponente

Quick-Union-Algorithmus

```
1 class QuickUnion:
2     def __init__(self, no_nodes):
3         self.parent = list(range(no_nodes))
4         self.components = no_nodes
5
6     def find(self, v):
7         while self.parent[v] != v:
8             v = self.parent[v]
9         return v
10
11    def union(self, v, w):
12        id_v = self.find(v)
13        id_w = self.find(w)
14        if id_v == id_w: # already in same component
15            return
16        self.parent[id_v] = id_w
17        self.components -= 1
18
19    # connected und count wie bei QuickFind
```

Erste Verbesserung

- **Problem bei Quick-Union:** Bäume können zu Ketten entarten
→ `find` benötigt lineare Zeit in der Grösse der Komponente.
- **Idee:** Hänge in `union` flacheren Baum an Wurzel
des tieferen Baums

Ranked-Quick-Union-Algorithmus

```
1 class RankedQuickUnion:
2     def __init__(self, no_nodes):
3         self.parent = list(range(no_nodes))
4         self.components = no_nodes
5         self.rank = [0] * no_nodes # [0, ..., 0]
6
7     def union(self, v, w):
8         id_v = self.find(v)
9         id_w = self.find(w)
10        if id_v == id_w:
11            return
12        if self.rank[id_w] < self.rank[id_v]:
13            self.parent[id_w] = id_v
14        else:
15            self.parent[id_v] = id_w
16            if self.rank[id_v] == self.rank[id_w]:
17                self.rank[id_w] += 1
18        self.components -= 1
19
20    # connected, count und find wie bei QuickUnion
```

Zweite Verbesserung

Pfadkompression

- **Idee:** Hänge in `find` alle traversierten Knoten direkt an die Wurzel um
- Wir aktualisieren die Höhe des Baumes bei der Pfadkompression nicht.
 - Wert von `rank` kann von tatsächlicher Höhe abweichen.
 - Deshalb heisst er auch **Rang** (`rank`) statt Höhe.

Ranked-Quick-Union-Algorithmus mit Pfadkompression

```
1 class RankedQuickUnionWithPathCompression:
2     def __init__(self, no_nodes):
3         self.parent = list(range(no_nodes))
4         self.components = no_nodes
5         self.rank = [0] * no_nodes # [0, ..., 0]
6
7     def find(self, v):
8         if self.parent[v] == v:
9             return v
10        root = self.find(self.parent[v])
11        self.parent[v] = root
12        return root
13
14    # connected, count und union wie bei RankedQuickUnion
```

Diskussion

- Mit allen Verbesserungen erreichen wir **beinahe konstante amortisierte Kosten** für alle Operationen

Diskussion

- Mit allen Verbesserungen erreichen wir **beinahe konstante amortisierte Kosten** für alle Operationen
- Genauer: [Tarjan 1975]
 - m Aufrufe von `find` bei n Objekten (und höchstens $n - 1$ Aufrufe von `union`, die zwei Komponenten vereinigen)
 - $O(m\alpha(m, n))$ Arrayzugriffe
 - α ist Umkehrfunktion einer Variante der **Ackermann-Funktion**
 - In der Praxis ist $\alpha(m, n) \leq 3$.

Diskussion

- Mit allen Verbesserungen erreichen wir **beinahe konstante amortisierte Kosten** für alle Operationen
- Genauer: [Tarjan 1975]
 - m Aufrufe von `find` bei n Objekten (und höchstens $n - 1$ Aufrufe von `union`, die zwei Komponenten vereinigen)
 - $O(m\alpha(m, n))$ Arrayzugriffe
 - α ist Umkehrfunktion einer Variante der **Ackermann-Funktion**
 - In der Praxis ist $\alpha(m, n) \leq 3$.
- **Trotzdem:** es kann keinen Union-Find-Algorithmus geben, der lineare Zeit garantieren kann.
(unter „Cell-Probe“-Berechnungsmodell)

Vergleich mit explorationsbasiertem Verfahren

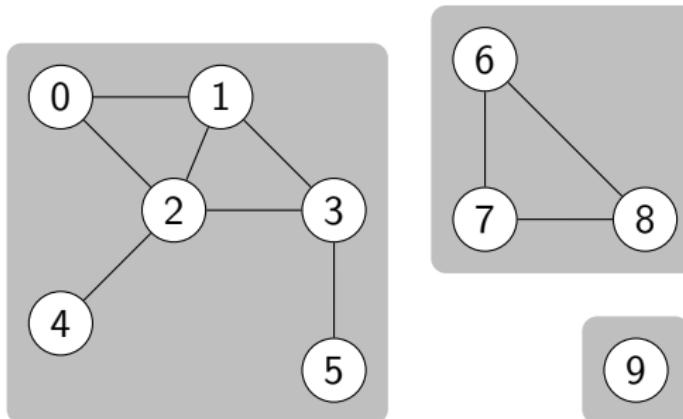
- Kapitel C2: Algorithmus **ConnectedComponents**, der auf **Graphenexploration** basiert
- Nach der Vorberechnung kosten Anfragen nur konstante Zeit.
- In der Praxis ist Union-Find meist schneller, da der Graph für viele Zwecke nicht vollständig aufgebaut werden muss.
- Ist der Graph schon aufgebaut, kann Graphenexploration besser sein.
- Weiterer Vorteil von Union-Find
 - **Online**-Verfahren
 - problemloses Hinzufügen weiterer Kanten

Zusammenhangskomponenten und Äquivalenzklassen

Wiederholung: Zusammenhangskomponenten

Ungerichteter Graph

- Zwei Knoten u und v sind genau dann in der gleichen **Zusammenhangskomponente**, wenn es einen Pfad zwischen u und v gibt (= Knoten u und v **verbunden** sind).



Zusammenhangskomponenten: Eigenschaften

- Die Zusammenhangskomponenten definieren eine **Partition** der Knoten:
 - Jeder Knoten ist in einer Zusammenhangskomponente.
 - Kein Knoten ist in mehr als einer Zusammenhangskomponente.
- „ist verbunden mit“ ist **Äquivalenzrelation**
 - **reflexiv:** Jeder Knoten ist mit sich selbst verbunden.
 - **symmetrisch:** Ist u mit v verbunden,
dann ist v mit u verbunden.
 - **transitiv:** Ist u mit v verbunden und v mit w verbunden,
dann ist u mit w verbunden.

Partition allgemein

Definition (Partition)

Eine **Partition** einer endlichen Menge M ist eine Menge P nicht-leerer Teilmengen von M , so dass

- jedes Element von M in einer Menge in P vorkommt:
 $\bigcup_{S \in P} S = M$, und
- die Mengen in P paarweise disjunkt sind:
 $S \cap S' = \emptyset$ für $S, S' \in P$ mit $S \neq S'$.

Die Mengen in P heissen **Blöcke**.

$$M = \{e_1, \dots, e_5\}$$

- $P_1 = \{\{e_1, e_4\}, \{e_3\}, \{e_2, e_5\}\}$
- $P_2 = \{\{e_1, e_4, e_5\}, \{e_3\}\}$
- $P_3 = \{\{e_1, e_4, e_5\}, \{e_3\}, \{e_2, e_5\}\}$
- $P_4 = \{\{e_1\}, \{e_2\}, \{e_3\}, \{e_4\}, \{e_5\}\}$

Partition allgemein

Definition (Partition)

Eine **Partition** einer endlichen Menge M ist eine Menge P nicht-leerer Teilmengen von M , so dass

- jedes Element von M in einer Menge in P vorkommt:
 $\bigcup_{S \in P} S = M$, und
- die Mengen in P paarweise disjunkt sind:
 $S \cap S' = \emptyset$ für $S, S' \in P$ mit $S \neq S'$.

Die Mengen in P heissen **Blöcke**.

$$M = \{e_1, \dots, e_5\}$$

- $P_1 = \{\{e_1, e_4\}, \{e_3\}, \{e_2, e_5\}\}$ ist eine Partition von M .
- $P_2 = \{\{e_1, e_4, e_5\}, \{e_3\}\}$
- $P_3 = \{\{e_1, e_4, e_5\}, \{e_3\}, \{e_2, e_5\}\}$
- $P_4 = \{\{e_1\}, \{e_2\}, \{e_3\}, \{e_4\}, \{e_5\}\}$

Partition allgemein

Definition (Partition)

Eine **Partition** einer endlichen Menge M ist eine Menge P nicht-leerer Teilmengen von M , so dass

- jedes Element von M in einer Menge in P vorkommt:
 $\bigcup_{S \in P} S = M$, und
- die Mengen in P paarweise disjunkt sind:
 $S \cap S' = \emptyset$ für $S, S' \in P$ mit $S \neq S'$.

Die Mengen in P heissen **Blöcke**.

$$M = \{e_1, \dots, e_5\}$$

- $P_1 = \{\{e_1, e_4\}, \{e_3\}, \{e_2, e_5\}\}$ ist eine Partition von M .
- $P_2 = \{\{e_1, e_4, e_5\}, \{e_3\}\}$ ist keine Partition von M .
- $P_3 = \{\{e_1, e_4, e_5\}, \{e_3\}, \{e_2, e_5\}\}$
- $P_4 = \{\{e_1\}, \{e_2\}, \{e_3\}, \{e_4\}, \{e_5\}\}$

Partition allgemein

Definition (Partition)

Eine **Partition** einer endlichen Menge M ist eine Menge P nicht-leerer Teilmengen von M , so dass

- jedes Element von M in einer Menge in P vorkommt:
 $\bigcup_{S \in P} S = M$, und
- die Mengen in P paarweise disjunkt sind:
 $S \cap S' = \emptyset$ für $S, S' \in P$ mit $S \neq S'$.

Die Mengen in P heissen **Blöcke**.

$$M = \{e_1, \dots, e_5\}$$

- $P_1 = \{\{e_1, e_4\}, \{e_3\}, \{e_2, e_5\}\}$ ist eine Partition von M .
- $P_2 = \{\{e_1, e_4, e_5\}, \{e_3\}\}$ ist keine Partition von M .
- $P_3 = \{\{e_1, e_4, e_5\}, \{e_3\}, \{e_2, e_5\}\}$ ist keine Partition von M .
- $P_4 = \{\{e_1\}, \{e_2\}, \{e_3\}, \{e_4\}, \{e_5\}\}$

Partition allgemein

Definition (Partition)

Eine **Partition** einer endlichen Menge M ist eine Menge P nicht-leerer Teilmengen von M , so dass

- jedes Element von M in einer Menge in P vorkommt:
 $\bigcup_{S \in P} S = M$, und
- die Mengen in P paarweise disjunkt sind:
 $S \cap S' = \emptyset$ für $S, S' \in P$ mit $S \neq S'$.

Die Mengen in P heissen **Blöcke**.

$$M = \{e_1, \dots, e_5\}$$

- $P_1 = \{\{e_1, e_4\}, \{e_3\}, \{e_2, e_5\}\}$ ist eine Partition von M .
- $P_2 = \{\{e_1, e_4, e_5\}, \{e_3\}\}$ ist keine Partition von M .
- $P_3 = \{\{e_1, e_4, e_5\}, \{e_3\}, \{e_2, e_5\}\}$ ist keine Partition von M .
- $P_4 = \{\{e_1\}, \{e_2\}, \{e_3\}, \{e_4\}, \{e_5\}\}$ ist eine Partition von M .

Äquivalenzrelation allgemein

Definition (Äquivalenzrelation)

Eine **Äquivalenzrelation** auf einer Menge M ist eine **symmetrische, transitive und reflexive** Relation $R \subseteq M \times M$.

Wir schreiben $a \sim b$ für $(a, b) \in R$ und sagen a ist äquivalent zu b .

- **symmetrisch:** $a \sim b$ impliziert $b \sim a$
- **transitiv:** $a \sim b$ und $b \sim c$ impliziert $a \sim c$
- **reflexiv:** für alle $e \in M$: $e \sim e$

Äquivalenzklassen

Definition (Äquivalenzklassen)

Sei R eine Äquivalenzrelation auf der Menge M .

Die **Äquivalenzklasse** von $a \in M$ ist die Menge

$$[a] = \{b \in M \mid a \sim b\}.$$

Äquivalenzklassen

Definition (Äquivalenzklassen)

Sei R eine Äquivalenzrelation auf der Menge M .

Die **Äquivalenzklasse** von $a \in M$ ist die Menge

$$[a] = \{b \in M \mid a \sim b\}.$$

- Die Menge aller Äquivalenzklassen ist eine Partition von M .

Äquivalenzklassen

Definition (Äquivalenzklassen)

Sei R eine Äquivalenzrelation auf der Menge M .

Die **Äquivalenzklasse** von $a \in M$ ist die Menge

$$[a] = \{b \in M \mid a \sim b\}.$$

- Die Menge aller Äquivalenzklassen ist eine Partition von M .
- Umgekehrt:

Für Partition P definiere $R = \{(x, y) \mid \exists B \in P : x, y \in B\}$

(also $x \sim y$ genau dann, wenn x und y im gleichen Block).

Dann ist R eine Äquivalenzrelation.

Äquivalenzklassen

Definition (Äquivalenzklassen)

Sei R eine Äquivalenzrelation auf der Menge M .

Die **Äquivalenzklasse** von $a \in M$ ist die Menge

$$[a] = \{b \in M \mid a \sim b\}.$$

- Die Menge aller Äquivalenzklassen ist eine Partition von M .
- Umgekehrt:
Für Partition P definiere $R = \{(x, y) \mid \exists B \in P : x, y \in B\}$
(also $x \sim y$ genau dann, wenn x und y im gleichen Block).
Dann ist R eine Äquivalenzrelation.
- Können Partitionen als Äquivalenzklassen betrachten und umgekehrt.

Union-Find und Äquivalenzen

- Gegeben: endliche Menge M ,
Sequenz s von Äquivalenzen $a \sim b$ über M

Union-Find und Äquivalenzen

- Gegeben: endliche Menge M ,
Sequenz s von Äquivalenzen $a \sim b$ über M
- Fasse Äquivalenzen als Kanten in Graphen
mit Knotenmenge M auf.

Union-Find und Äquivalenzen

- Gegeben: endliche Menge M ,
Sequenz s von Äquivalenzen $a \sim b$ über M
- Fasse Äquivalenzen als Kanten in Graphen
mit Knotenmenge M auf.
- Die Zusammenhangskomponenten entsprechen den
Äquivalenzklassen der **feinsten Äquivalenzrelation**,
die alle Äquivalenzen aus s enthält.
 - keine „unnötigen“ Äquivalenzen

Union-Find und Äquivalenzen

- Gegeben: endliche Menge M ,
Sequenz s von Äquivalenzen $a \sim b$ über M
- Fasse Äquivalenzen als Kanten in Graphen
mit Knotenmenge M auf.
- Die Zusammenhangskomponenten entsprechen den
Äquivalenzklassen der **feinsten Äquivalenzrelation**,
die alle Äquivalenzen aus s enthält.
 - keine „unnötigen“ Äquivalenzen

Wir können die **Union-Find-Datenstruktur** zur
Bestimmung der Äquivalenzklassen verwenden.