

# Theorie der Informatik

G. Röger  
Frühjahrssemester 2019

Universität Basel  
Fachbereich Informatik

## Präsenzaufgaben 9 — Lösungen

### Aufgabe 9.1

Betrachten Sie die aussagenlogische Formel  $\varphi = \neg(A \vee (\neg B \wedge C))$ .

- (a) Geben Sie die Formel  $\chi_{\text{all}}$  an, wie sie in der polynomiellen Reduktion von SAT auf 3SAT verwendet wird.

**Lösung:**

Formel  $\chi_{\text{all}}$  über  $\{X_A, X_B, X_C, X_{\neg B}, X_{(\neg B \wedge C)}, X_{(A \vee (\neg B \wedge C))}, X_{\neg(A \vee (\neg B \wedge C))}\}$  ist aus folgenden Formeln aufgebaut:

$$\begin{aligned}\chi_A &= (X_A \leftrightarrow A) \\ \chi_B &= (X_B \leftrightarrow B) \\ \chi_C &= (X_C \leftrightarrow C) \\ \chi_{\neg B} &= (X_{\neg B} \leftrightarrow \neg X_B) \\ \chi_{(\neg B \wedge C)} &= (X_{(\neg B \wedge C)} \leftrightarrow (X_{\neg B} \wedge X_C)) \\ \chi_{(A \vee (\neg B \wedge C))} &= (X_{(A \vee (\neg B \wedge C))} \leftrightarrow (X_A \vee X_{(\neg B \wedge C)})) \\ \chi_{\neg(A \vee (\neg B \wedge C))} &= (X_{\neg(A \vee (\neg B \wedge C))} \leftrightarrow \neg X_{(A \vee (\neg B \wedge C))})\end{aligned}$$

Dann ist

$$\chi_{\text{all}} = \chi_A \wedge \chi_B \wedge \chi_C \wedge \chi_{\neg B} \wedge \chi_{(\neg B \wedge C)} \wedge \chi_{(A \vee (\neg B \wedge C))} \wedge \chi_{\neg(A \vee (\neg B \wedge C))},$$

wobei jeweils die logisch äquivalente KNF-Formel verwendet wird, die durch die Auflösung der Abkürzung  $\leftrightarrow$  entsteht. Z.B.  $\chi_{(A \vee (\neg B \wedge C))} \equiv (X_{(A \vee (\neg B \wedge C))} \rightarrow (X_A \vee X_{(\neg B \wedge C)})) \wedge ((X_A \vee X_{(\neg B \wedge C)}) \rightarrow X_{(A \vee (\neg B \wedge C))}) \equiv (\neg X_{(A \vee (\neg B \wedge C))} \vee (X_A \vee X_{(\neg B \wedge C)})) \wedge (\neg(X_A \vee X_{(\neg B \wedge C)}) \vee X_{(A \vee (\neg B \wedge C))})$ .

- (b)  $\mathcal{I} = \{A \mapsto F, B \mapsto T, C \mapsto T\}$  ist ein Modell von  $\varphi$ . Geben Sie das entsprechende Modell von  $\chi_{\text{all}}$  an.

**Lösung:**

$$\begin{aligned}\mathcal{I}' &= \{X_A \mapsto F, X_B \mapsto T, X_C \mapsto T, X_{\neg B} \mapsto F, X_{(\neg B \wedge C)} \mapsto F, \\ &X_{(A \vee (\neg B \wedge C))} \mapsto F, X_{\neg(A \vee (\neg B \wedge C))} \mapsto T\}\end{aligned}$$

### Aufgabe 9.2

Das Entscheidungsproblem SAT(Erfüllbarkeit) ist wie folgt definiert:

*Gegeben:* eine aussagenlogische Formel  $\varphi$

*Gefragt:* Ist  $\varphi$  erfüllbar?

Das generelle Problem GENSAT(Modellezeugung) ist wie folgt definiert:

*Gegeben:* eine aussagenlogische Formel  $\varphi$

*Ausgabe:* ein Modell für  $\varphi$ , oder eine Meldung, dass kein Modell existiert.

Zeigen Sie, dass ein polynomieller Algorithmus für GENSAT existiert, falls ein polynomieller Algorithmus für SAT existiert.

**Lösung:**

Wir definieren einen Algorithmus, der GENSAT löst. Wir benutzen Transformationen  $\psi[v \mapsto T]$  und  $\psi[v \mapsto F]$ , die alle Vorkommen von  $v$  mit einer kleinen allgemeingültigen (z.B.  $v \vee \neg v$ ) respektive unerfüllbaren (z.B.  $v \wedge \neg v$ ) Formel ersetzen. Dann gilt:

- $\mathcal{I}'$  ist ein Modell von  $\psi[v \mapsto T]$  g.d.w.  $\mathcal{I}$  mit  $\mathcal{I}(v) = T$  und  $\mathcal{I}(v') = \mathcal{I}'(v')$  für  $v' \neq v$  ein Modell von  $\psi$  ist, und
- $\mathcal{I}'$  ist ein Modell von  $\psi[v \mapsto F]$  g.d.w.  $\mathcal{I}$  mit  $\mathcal{I}(v) = F$  und  $\mathcal{I}(v') = \mathcal{I}'(v')$  für  $v' \neq v$  ein Modell von  $\psi$  ist.

Zudem gilt, dass  $\psi[v \mapsto F]$  erfüllbar ist, wenn  $\psi$  erfüllbar und  $\psi[v \mapsto T]$  unerfüllbar ist.

Der Algorithmus geht wie folgt vor:

Wir rufen den Algorithmus für SAT mit Eingabe  $\varphi$  auf. Falls  $\varphi$  unerfüllbar ist, geben wir aus, dass kein Modell existiert.

Ansonsten konstruieren wir folgendermassen eine Interpretation  $\mathcal{I}$  mit  $\mathcal{I} \models \varphi$ :

Initialisiere  $\varphi' := \varphi$ .

Solange es eine noch nicht zugewiesene Variable  $v$  gibt, rufen wir den SATAlgorithmus für  $\varphi[v \mapsto T]$  auf. Falls die Antwort Ja lautet, setzten wir  $\mathcal{I}(v) = T$  und fahren mit  $\varphi' := \varphi'[v \mapsto T]$  fort, ansonsten setzten wir  $\mathcal{I}(v) = F$  und fahren mit  $\varphi' := \varphi'[v \mapsto F]$  fort.

Da die Anzahl Variablen durch die Grösse von  $\varphi$  beschränkt ist, gibt es nur eine polynomielle Anzahl an Iterationen. Die Grösse der letzten Formel  $\varphi'$  ist höchstens  $k$  mal grösser als  $\varphi$  ( $k = 2$ , falls wir nur die vorkommenden Variablen zählen, um die Grösse der Formel zu bestimmen). Wenn also jeder Aufruf des SAT-Algorithmus in polynomieller Zeit möglich ist, dann ist die gesamte Laufzeit auch polynomiell.