

# Algorithmen und Datenstrukturen

## C1. Graphen: Grundlagen und Exploration

Gabriele Röger

Universität Basel

19. April 2018



Grace Hopper

„It's always easier to ask forgiveness than it is to get permission“

- ▶ US-amerikanische Informatikerin (1906-1992)
- ▶ Revolutionäre Idee: Computerprogramme in verständlicher Sprache statt nur mit Einsen und Nullen
- ▶ „Grandma COBOL“

# Algorithmen und Datenstrukturen

19. April 2018 — C1. Graphen: Grundlagen und Exploration

## C1.1 Motivation

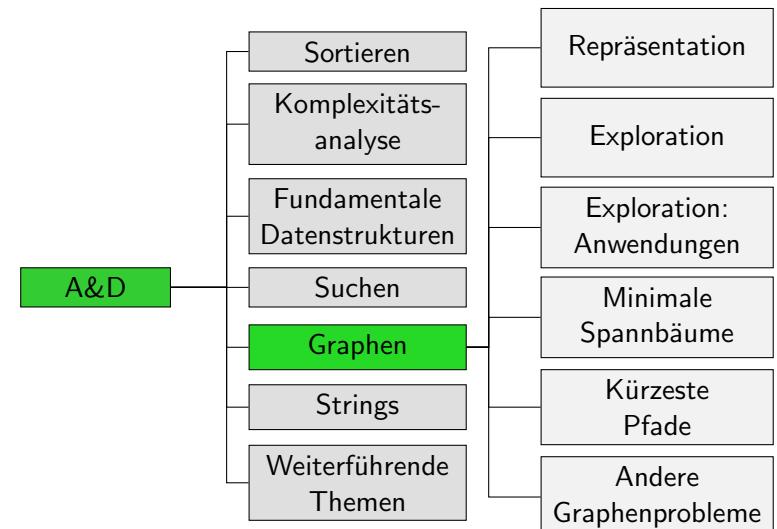
## C1.2 Grundlegende Definition

## C1.3 Repräsentation

## C1.4 Graphenexploration

## C1.5 Zusammenfassung

# Inhalt dieser Veranstaltung



## C1.1 Motivation

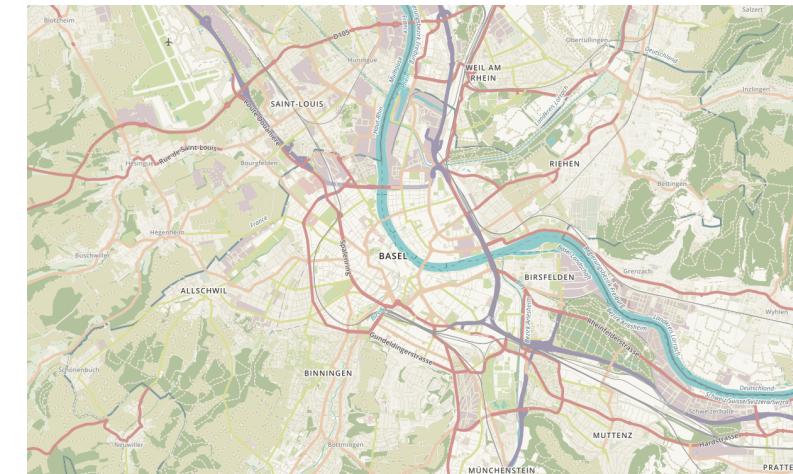
G. Röger (Universität Basel)

Algorithmen und Datenstrukturen

19. April 2018

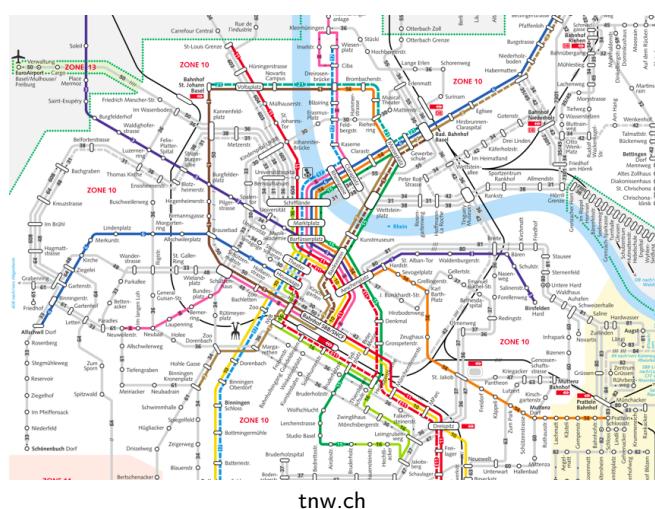
5 / 45

## Strassenkarten



openstreetmap.org

## Liniennetz



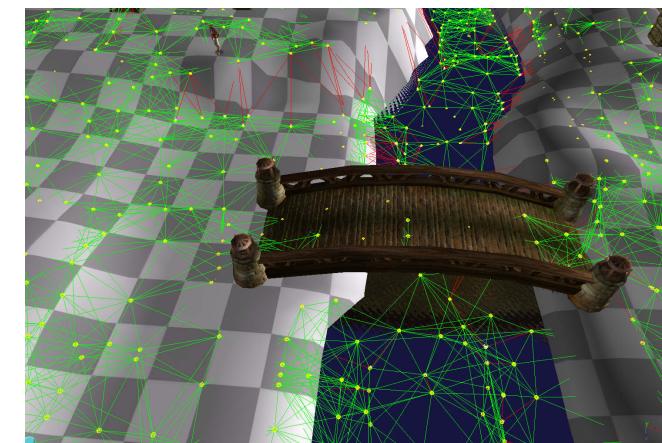
G. Röger (Universität Basel)

Algorithmen und Datenstrukturen

19. April 2018

7 / 45

## Navigationsnetz in Spielen



heroengine.com

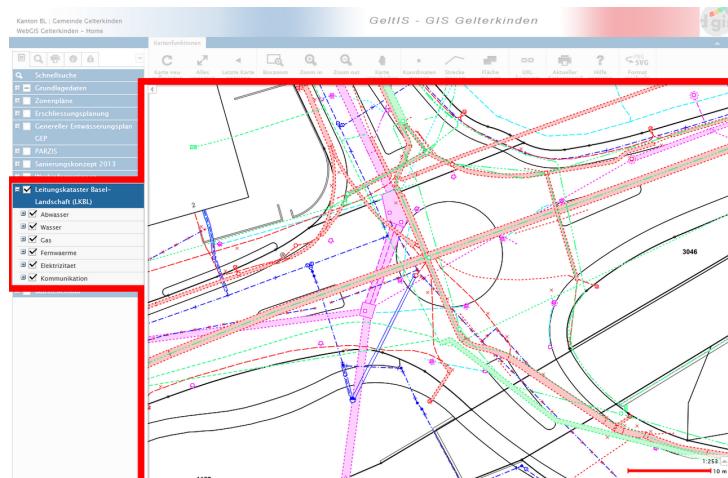
G. Röger (Universität Basel)

Algorithmen und Datenstrukturen

19. April 2018

8 / 45

## Versorgungssystem



dgis.info

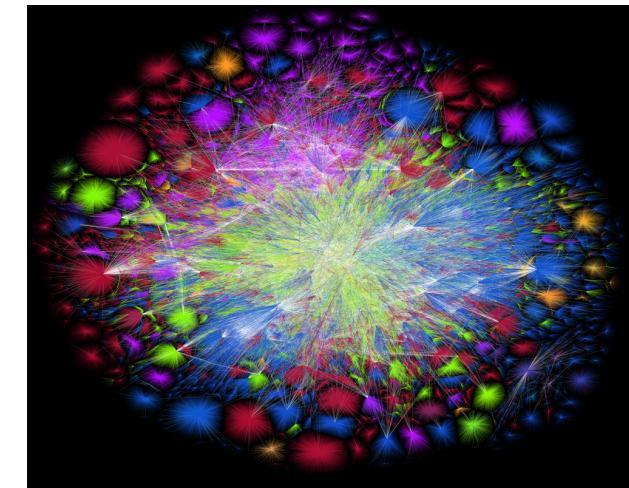
## Soziale Netzwerke



facebook

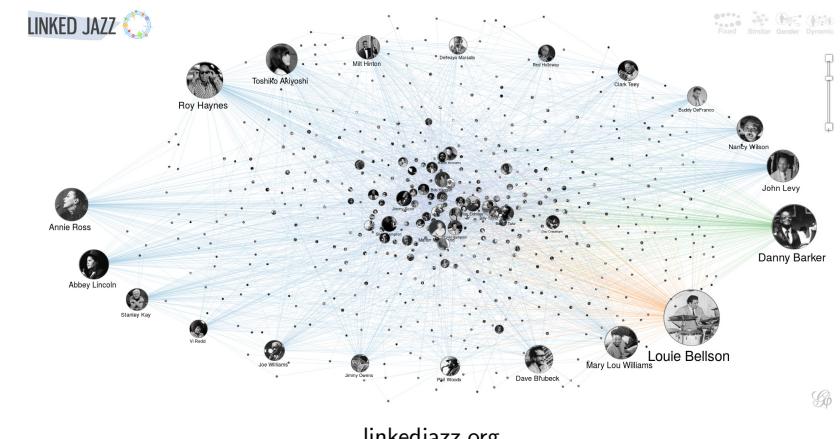
„Visualizing Friendships“ von Paul Butler

## Internet



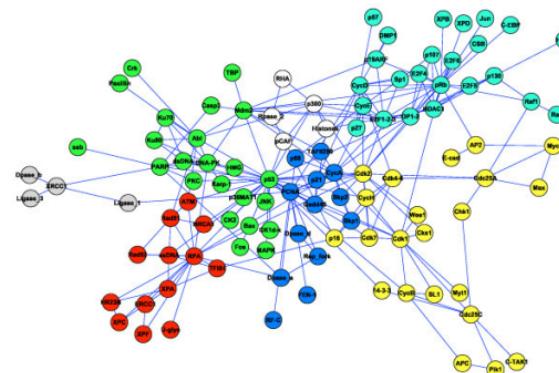
Barrett Lyon / The Opte Project  
Visualization of the routing paths of the Internet.

## Zusammenarbeit



linkedjazz.org

## Protein-Interaktion



Network representation of the p53 protein interactions

Module detection in complex networks using integer optimisation,  
Xu G, Bennett L, Papageorgiou LG, Tsoka S - Algorithms Mol Biol (2010)

## Abstrakte Graphen

Ein **Graph** besteht aus **Knoten** und **Kanten** zwischen Knoten.

	Knoten	Kanten
Strassen	Kreuzung	Strassenabschnitt
Internet	AS ( $\approx$ Provider)	Route
Facebook	Person	Freundschaft
Proteine	Protein	Interaktion

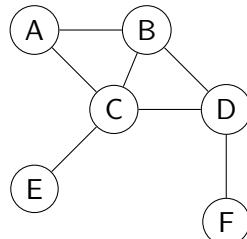
## Mögliche Fragestellungen

- ▶ Sind A und B verbunden?
- ▶ Was ist der kürzeste Weg zwischen A und B?
- ▶ Wie weit sind zwei Elemente höchstens voneinander entfernt?
- ▶ Wieviel Wasser kann die Kanalisation abführen?

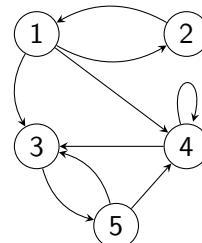
## Abstrakte Graphen

## C1.2 Grundlegende Definition

## Ungerichtete und gerichtete Graphen



ungerichteter Graph



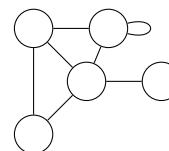
gerichteter Graph

## Graphen

- ▶ Ein Graph besteht aus zwei Mengen **V** und **E**
  - ▶ **V**: Menge der **Knoten** (engl. vertices)
  - ▶ **E**: Menge der **Kanten** (engl. edges)
- ▶ Jede Kante verbindet zwei Knoten  $u$  und  $v$ 
  - ▶ ungerichteter Graph: **Menge**  $\{u, v\}$
  - ▶ gerichteter Graph: **Paar**  $(u, v)$
- ▶ Bei **Multigraphen** kann es mehrere, parallele Kanten zwischen den gleichen Knoten geben.
- ▶ Bei **gewichteten** Graphen hat jede Kante ein Gewicht (Zahl).

## Ungerichtete Graphen: Terminologie

- ▶ **Nachbarn** eines Knotens  $u$ : alle Knoten  $v$  mit  $\{u, v\} \in E$ .
- ▶  $\text{degree}(v)$ : **Grad** eines Knotens = **Anzahl der Nachbarn**.
  - ▶ Ausnahme: **Schleife** erhöht den Grad um 2.  
**Schleife** = Kante, die einen Knoten mit sich selbst verbindet.

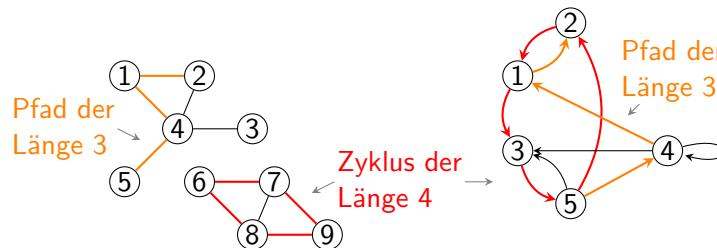


## Gerichtete Graphen: Terminologie

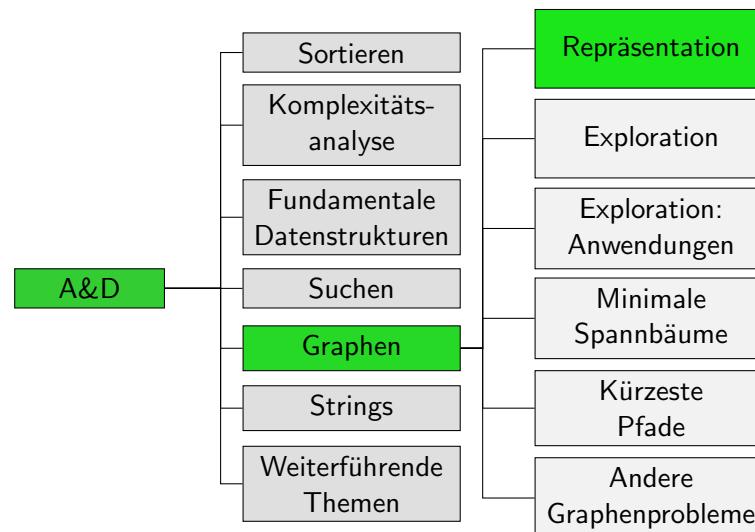
- ▶ **Nachfolger** eines Knotens  $u$ : alle Knoten  $v$  mit  $(u, v) \in E$ .
- ▶ **Vorgänger** eines Knotens  $u$ : alle Knoten  $v$  mit  $(v, u) \in E$ .
- ▶  $\text{outdegree}(v)$ : **Ausgangsgrad** = Anzahl der **Nachfolger**
- ▶  $\text{indegree}(v)$ : **Eingangsgrad** = Anzahl der **Vorgänger**

## Pfade und Zyklen

- ▶ **Pfad der Länge  $n$ :** Sequenz  $(v_0, \dots, v_n)$  von Knoten mit
  - ▶  $\{v_i, v_{i+1}\} \in E$  für  $i = 0, \dots, n - 1$  (ungerichteter Graph)
  - ▶  $(v_i, v_{i+1}) \in E$  für  $i = 0, \dots, n - 1$  (gerichteter Graph)
  - ▶ Beispiel:  $(5,4,1,2)$
- ▶ **Zyklus:** Pfad mit gleichem Start- und Endknoten
  - ▶  $(6,7,9,8,6)$  im ungerichteten und
  - ▶  $(5,2,1,3,5)$  im gerichteten Beispielgraphen
  - ▶ existiert kein Zyklus, ist der Graph **azyklisch**



## Inhalt dieser Veranstaltung



## C1.3 Repräsentation

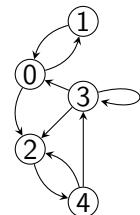
## Repräsentation der Knoten

- ▶ Wir verwenden Zahlen von 0 bis  $|V| - 1$  für die Knoten.
- ▶ Falls in Anwendung nicht gegeben: Verwende Symboltabellen, um zwischen Namen und Zahlen zu konvertieren.

## Graphenrepräsentation mit Adjazenzmatrix

Graph  $G = (\{0, \dots, |V| - 1\}, E)$  repräsentiert durch  $|V| \times |V|$ -Matrix mit Einträgen  $a_{ik}$  (in Zeile  $i$ , Spalte  $k$ ):

$$a_{ik} = \begin{cases} 1 & \text{falls } (v_i, v_k) \in E \text{ (gerichteter Graph) bzw.} \\ & \{v_i, v_k\} \in E \text{ (ungerichteter Graph)} \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

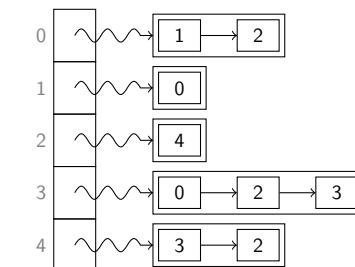
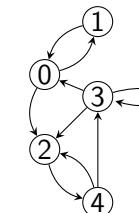


$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Bei ungerichteten Graphen symmetrisch

## Graphenrepräsentation mit Adjazenzliste

Speichere für jeden Knoten die Liste aller Nachfolger / Nachbarn



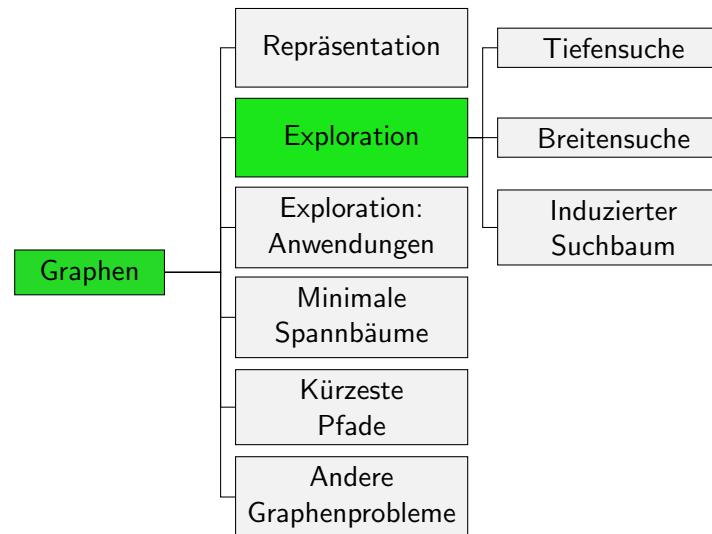
## Repräsentation: Komplexität

	Adj.matrix	Adj.liste
Platzbedarf	$ V ^2$	$ E  +  V $
Kante hinzufügen	1	1
Kante zwischen $u$ und $v$ ?	1	(out)degree( $v$ )
Iterieren über ausgeh. Kanten	$ V $	(out)degree( $v$ )

Praxis: oft dünne Graphen (geringer durchschnittlicher Grad)  
Welche Repräsentation?

## C1.4 Graphenexploration

## Graphen: Übersicht



## Graphenexploration

- ▶ **Aufgabe:** Gegeben einen Knoten  $v$ , besuche alle Knoten, die von  $v$  aus erreichbar sind.
- ▶ Wird oft als Teil anderer Graphenalgorithmen benötigt.
- ▶ **Tiefensuche:** erst einmal möglichst tief in den Graphen (weit weg von  $v$ )
- ▶ **Breitensuche:** erst alle Nachbarn, dann Nachbarn der Nachbarn, ...

## Tiefensuche

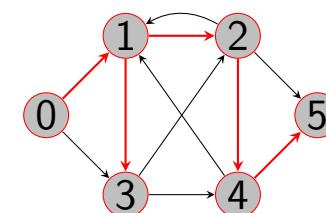
Markiere erreichte Knoten

- ▶ Markiere  $v$
- ▶ Iteriere über die Nachfolger/Nachbarn  $w$  von  $v$ .
  - ▶ Falls  $w$  nicht markiert, starte rekursiv von  $w$ .

Englisch: **Depth-first search, DFS**

## Tiefensuche: Beispiel

Hier: Besuche Nachfolger mit aufsteigender Knotennummer



Tiefensuche mit Startknoten 0  
markiert Knoten in Reihenfolge  
0 - 1 - 2 - 4 - 5 - 3

## Tiefensuche: Algorithmus (rekursiv)

```

1 def depth_first_exploration(graph, node, visited=None):
2     if visited is None:
3         visited = set()
4     if node in visited:
5         return
6     visited.add(node)
7     for s in graph.successors(node):
8         depth_first_exploration(graph, s, visited)

```

Falls zu erwarten ist, dass ein Grossteil der Knoten besucht wird:  
bool-Array statt Menge für visited

## Tiefensuche: Algorithmus (iterativ)

```

1 def depth_first_exploration(graph, node):
2     visited = set()
3     stack = deque()
4     stack.append(node)
5     while stack:
6         v = stack.pop() # LIFO
7         if v not in visited:
8             visited.add(v)
9             for s in graph.successors(v):
10                stack.append(s)

```

## Depth-First-Knotenreihenfolgen

- ▶ **Preorder:** Knoten wird erfasst, bevor seine Kinder betrachtet werden.
- ▶ **Postorder:** Knoten wird erfasst, wenn die (rekursive) Tiefensuche mit allen seinen Kindern fertig ist.
- ▶ **Umgekehrte Postorder:** Wie Postorder, aber in umgekehrter Reihenfolge (spätere Knoten vorne)

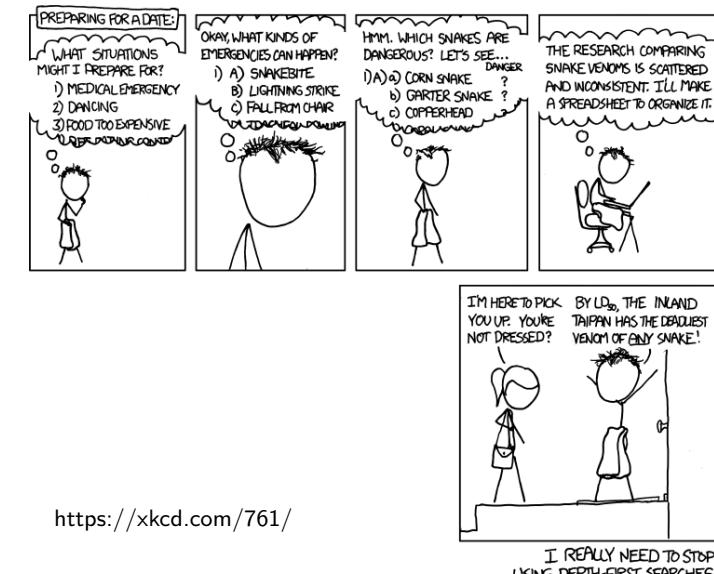
```

1 def depth_first_exploration(graph, node):
2     if node in visited:
3         return
4     preorder.append(node)
5     visited.add(node)
6     for s in graph.successors(node):
7         depth_first_exploration(graph, s, visited)
8     postorder.append(node)
9     reverse_postorder.appendleft(node)

```

(Repräsentation der Knotenreihenfolgen als Deque)

## Tiefensuche in der Praxis



<https://xkcd.com/761/>

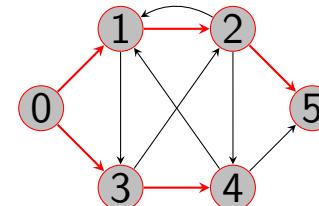
## Breitensuche

- ▶ Markiere  $v$   
→ Abstand 0
- ▶ Markiere alle unmarkierten Nachfolger/Nachbarn von  $v$   
→ Abstand 1
- ▶ Markiere alle unmarkierten Nachfolger/Nachbarn von Abstand-1-Knoten
- ▶ Markiere alle unmarkierten Nachfolger/Nachbarn von Abstand-2-Knoten
- ▶ ...
- ▶ Bis Abstand- $i$ -Knoten keine unmarkierten Nachfolger/Nachbarn haben

Englisch: **Breadth-first search, BFS**

## Breitensuche: Beispiel

Hier: Besuche Nachfolger mit aufsteigender Knotennummer



Tiefensuche mit Startknoten 0  
markiert Knoten in Reihenfolge  
0 - 1 - 3 - 2 - 4 - 5

## Breitensuche: Algorithmus (konzeptionell)

Einziger Unterschied zu iterativem Tiefensuchalgorithmus:  
**First-in-first-out**-Behandlung der Knoten (statt last-in-first-out)

---

```

1 def breadth_first_exploration(graph, node):
2     visited = set()
3     queue = deque()
4     queue.append(node)
5     while queue:
6         v = queue.popleft() # FIFO
7         if v not in visited:
8             visited.add(v)
9             for s in graph.successors(v):
10                 queue.append(s)

```

---

## Breitensuche: Algorithmus (etwas effizienter)

Nur erstes Antreffen eines Knotens wird weiterbetrachtet.  
Wir können den Knoten direkt markieren und ihn bei einem weiteren Antreffen sofort verwerfen.

---

```

1 def breadth_first_exploration(graph, node):
2     visited = set()
3     queue = deque()
4     visited.add(node)
5     queue.append(node)
6     while queue:
7         v = queue.popleft()
8         for s in graph.successors(v):
9             if s not in visited:
10                 visited.add(s)
11                 queue.append(s)

```

---

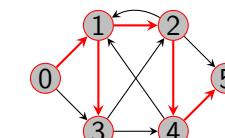
## Laufzeit

Bei allen Algorithmenvarianten:

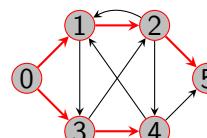
- ▶ Jeder erreichbare Knoten wird markiert.
- ▶ Man folgt jeder erreichbaren Kante einmal.
- ▶ Laufzeit  $O(|V| + |E|)$ 
  - ▶ kann man auf erreichbare Knoten und Kanten einschränken

## Induzierter Suchbaum

Der **induzierte Suchbaum** einer Graphenexploration enthält zu jedem besuchten Knoten (ausser dem Startknoten) eine Kante von dessen Vorgänger in der Exploration.



Tiefensuche



Breitensuche

(induzierter Suchbaum  $\neq$  binärer Suchbaum)

## Induzierter Suchbaum: Beispiel Breitensuche

- ▶ Jeder Knoten hat höchstens einen Vorgänger im Baum.
- ▶ Repräsentiere induzierten Suchbaum durch Vorgängerrelation
- ▶ Besuchte Knoten sind genau die, für die Vorgänger gesetzt ist: Verzichte auf `visited`.

```

1 def bfs_with_predecessors(graph, node):
2     predecessor = [None] * graph.no_nodes()
3     queue = deque()
4     # use self-loop for start node
5     predecessor[node] = node
6     queue.append(node)
7     while queue:
8         v = queue.popleft()
9         for s in graph.successors(v):
10            if predecessor[s] is None:
11                predecessor[s] = v
12                queue.append(s)

```

## C1.5 Zusammenfassung

- ▶ Graphen bestehen aus **Knoten** und **Kanten**
- ▶ Kanten können **gerichtet** oder **ungerichtet** sein.
- ▶ **Graphenexploration** besucht systematisch alle Knoten, die von einem bestimmten Knoten erreichbar sind.
  - ▶ **Tiefensuche** geht zuerst in die „Tiefe“.
  - ▶ **Breitensuche** besucht zuerst die Knoten, die näher am Startknoten sind.