

Grundlagen der Künstlichen Intelligenz

24. Constraint-Satisfaction-Probleme: Constraint-Graphen

Malte Helmert

Universität Basel

25. April 2014

Constraint-Satisfaction-Probleme: Überblick

Kapitelüberblick Constraint-Satisfaction-Probleme:

- 19.–20. Einführung
- 21.–23. Kernalgorithmen
- 24.–25. Problemstruktur
 - 24. Constraint-Graphen
 - 25. Zerlegungsmethoden

Constraint-Graphen

Motivation

- Zum Lösen eines Constraint-Netzes müssen bei n Variablen mit jeweils k Werten bis zu k^n Belegungen getestet werden.
- Inferenz kann diese Explosion der Möglichkeiten oft abmildern, aber nicht immer verhindern.
- Viele praktisch relevante Constraint-Netze sind aber dennoch effizient lösbar, wenn man ihre spezielle **Struktur** ausnutzt.

Constraint-Graph

Definition (Constraint-Graph)

Sei $\mathcal{C} = \langle V, \text{dom}, (R_{uv}) \rangle$ ein Constraint-Netz.

Der **Constraint-Graph** von \mathcal{C} ist der Graph, dessen Knoten V sind und der eine Kante zwischen u und v genau dann hat, wenn R_{uv} ein nichttrivialer Constraint ist.

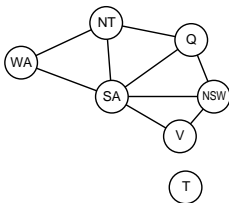
Constraint-Graph

Definition (Constraint-Graph)

Sei $\mathcal{C} = \langle V, \text{dom}, (R_{uv}) \rangle$ ein Constraint-Netz.

Der **Constraint-Graph** von \mathcal{C} ist der Graph, dessen Knoten V sind und der eine Kante zwischen u und v genau dann hat, wenn R_{uv} ein nichttrivialer Constraint ist.

Beispiel: Färbung von Australiens Bundesstaaten und Territorien



Unzusammenhängende Graphen

Unzusammenhängende Constraint-Graphen

Satz (Unzusammenhängende Constraint-Graphen)

Wenn der Constraint-Graph von \mathcal{C} in mehrere Zusammenhangskomponenten zerfällt, reicht es aus, das Teilproblem für jede Komponente separat zu lösen. Die Vereinigung der Teillösungen ist dann eine Lösung für \mathcal{C} .

Unzusammenhängende Constraint-Graphen

Satz (Unzusammenhängende Constraint-Graphen)

Wenn der Constraint-Graph von \mathcal{C} in mehrere Zusammenhangskomponenten zerfällt, reicht es aus, das Teilproblem für jede Komponente separat zu lösen. Die Vereinigung der Teillösungen ist dann eine Lösung für \mathcal{C} .

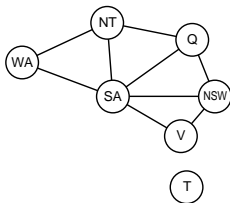
Beweis.

Eine aus Teillösungen zusammengesetzte Lösung erfüllt alle Constraints, die **innerhalb** eines Teilproblems liegen. Es gibt keine nichttrivialen Constraints, die **nicht** innerhalb eines Teilproblems liegen.



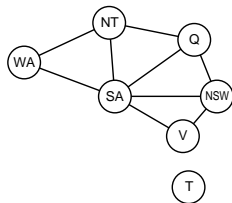
Unzusammenhängende Constraint-Graphen: Beispiel

Beispiel: Tasmanien separat vom Rest von Australien einfärben



Unzusammenhängende Constraint-Graphen: Beispiel

Beispiel: Tasmanien separat vom Rest von Australien einfärben



Weiteres Beispiel:

Zerfalle ein Problem mit $k = 2$, $n = 30$ in drei Teile der Grösse 10.

Ersparnis?

Bäume

Bäume als Constraint-Graphen

Satz (Bäume als Constraint-Graphen)

*Sei \mathcal{C} ein Constraint-Netz mit n Variablen und maximaler Wertebereichsgrösse k , dessen Constraint-Graph ein **Baum** oder **Wald** ist (d. h. keine Zyklen enthält).*

Dann kann \mathcal{C} in Zeit $O(nk^2)$ gelöst werden (bzw. die Nichtexistenz einer Lösung bewiesen werden).

Zahlenbeispiel: $k = 5, n = 10$

$\leadsto k^n = 9765625, nk^2 = 250$

Bäume als Constraint-Graphen: Algorithmus

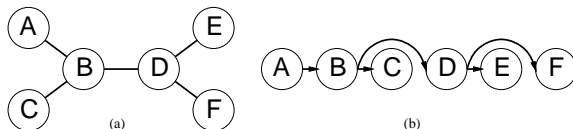
Algorithmus für Baum:

- Bilde gerichteten Baum, indem beliebige Variable zur Wurzel erklärt wird.
- Ordne Variablen v_1, \dots, v_n so, dass Vater immer vor Kindern kommt.
- Für $i \in \langle n, n-1, \dots, 2 \rangle$: rufe $\text{revise}(v_{\text{parent}(i)}, v_i)$ auf
 \rightsquigarrow jeder Knoten ist kantenkonsistent in Bezug auf Kinder
- wenn dabei ein Wertebereich leer wird: Problem unlösbar
- Ansonsten löse mit **BacktrackingWithInference**
 mit Variablenordnung v_1, \dots, v_n und Forward Checking
 \rightsquigarrow Lösung wird **ohne Backtracking-Schritte** gefunden

Beweis: \rightsquigarrow Übungen

Bäume als Constraint-Graphen: Beispiel

Constraint Netz \rightsquigarrow gerichteter Baum, geordnet:



Revise-Schritte:

- $\text{revise}(D, F)$
- $\text{revise}(D, E)$
- $\text{revise}(B, D)$
- $\text{revise}(B, C)$
- $\text{revise}(A, B)$

Lösungsfindung:

Backtracking mit Ordnung $A \prec B \prec C \prec D \prec E \prec F$

Zusammenfassung

Zusammenfassung

- Constraint-Netze mit vielen Variablen können einfach zu lösen sein, wenn sie eine einfache **Struktur** haben.
- **Constraint-Graph** formalisiert diese Struktur
 - **mehrere Zusammenhangskomponenten:**
Lösung als **separate** Instanzen für jede Komponente
 - **Baum:** Lösungsalgorithmus mit **linearem Zeitaufwand** in der Anzahl der Variablen